**Жумашева Жадыра Токановнаның**

**Халықаралық рецензияланатын басылымдардағы жарияланымдар тізімі**

Үміткердің АЖТ **Жумашева Жадыра Токановна**

Автордың идентификаторы: Zhumasheva Zh T, Zhumasheva Zh., Zhumasheva ZT, Zhumasheva Zhadyra T., Zhumasheva Zhadyra

Scopus Author ID: 57194241887

Web of Science Researcher ID: O-5465-2017

ORCID:<https://orcid.org/0000-0001-7158->0995

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| №р/р | Жарияланымның атауы | Жарияланым түрі (мақала, шолу, т.б.) | Журналдың атауы, жариялау жылы (деректер базалары бойынша), DOI | Журналдың жариялау жылы бойынша Journal Citation Reports (Жорнал Цитэйшэн Репортс) деректері бойынша импакт-факторы және ғылым саласы\* | Web of Science Core Collection (Веб оф Сайенс Кор Коллекшн) деректер базасындағы индексі | Журналдың жариялау жылы бойынша Scopus (Скопус) деректорі бойынша .CiteScore (СайтСкор) процентилі және ғылым саласы\* | Авторлардың АЖТ (үміткердің АЖТ сызу) | Үміткердің ролі (теңавтор, бірінші автор немесе корреспонденция үшін автор) |
| 1 | A new parallel manipulator hydraulically actuated | мақала | International Journal of Mechanics and Control. ISSN 1590-8844, Vol.17, №1, 2016. pp.49-57. <http://www.jomac.it/data/uploads/paper/2016a06.pdf><http://www.jomac.it/index.php?id=2016-june-vol-17-no-1> | IF=0.7Квартиль **–** Q4 | - | CiteScore 0.824% Engineering: Computational Mechanics – 24%; Engineering: Control and Systems Engineering – 23%(2016) | K.S. Sholanov,K.A. Abzhaparov, Zh.T. Zhumasheva,M. Ceccarelli  | бірлескен автор  |
| 2 | Kinematics, stability and dynamics of elastic-deformable spatial mechanisms. | мақала | Izvestiya Vysshikh Uchebnykh Zavedenii, Seriya Teknologiya Tekstil'noi Promyshlennosti. №5 (371), 2017, pp. 189-195. <https://ttp.ivgpu.com/wp-content/uploads/2018/04/371_46.pdf><https://ttp.ivgpu.com/?page_id=12118> | IF=0.04Квартиль **–** Q4 | - | CiteScore 0.121% Engineering: Industrial and Manufacturing Engineering (2017) | B.K. Nurakhmetov,K.Z. Sartayev,Zh.M. Myrzageldieva,Zh.T. Zhumasheva | бірлескен автор |
| 3 | Structurally Parametric Synthesis and Position Analysis of a RoboMech Class Parallel Manipulator with Two End-Effectors. | мақала | IAENG International Journal of Applied Mathematics, vol. 50, no.2, pp429-439, 2020. Publisher:International Association of Engineers.<https://www.iaeng.org/IJAM/issues_v50/issue_2/index.html> | Квартиль **–** Q3 | - | CiteScore 1.949% Mathematics:Applied Mathematics (2020) | Zhumadil Baigunchekov,Batyr Naurushev, Zhadyra Zhumasheva, Azamat Mustafa, Rustem Kairov and Bekzat Amanov | бірлескен автор |
| 4 | Experimental Testing and Numerical Simulation of a Single-Circuit Solar Water Heater with a Thermosiphon. | мақала | WSEAS Transactions on Environment and Development. Volume 18, pp.894 - 898, 2022, Art. #84.DOI: 10.37394/232015.2022.18.84<https://wseas.com/journals/articles.php?id=6991> | Квартиль **–** Q3 | **-** | CiteScore 1.7.34% Environmental Engineering (2022). | Murat Kunelbayev, Taganova Guldana, Abdildayeva Assel, Zhadyra Zhumasheva,Tletay Sholpan, Kurmanali Meiramgul, Duissembayeva Laura, Kurbanaliyeva Aiman | бірлескен автор |
| 5 | Integration of the LabView 2019 development tool in working with microcontrollers. | мақала | [Journal of Mathematics, Mechanics and Computer Science (](https://bm.kaznu.kz/)JMMCS).KazNU Bulletin. Mathematics, Mechanics, Computer Science Series. №1(113). 2022. p. 109-117. <https://doi.org/10.26577/JMMCS.2022.v113.i1.07> | Квартиль **–** Q4 | + | CiteScore 0.4.7%Computer Science:Computer Science (miscellaneous) (2023) | D. A. Dogalakov,Zh. Zh. Baigunchekov,Zh. T. Zhumasheva | бірлескен автор |
| 6 | Structural–Parametric Synthesis of Path-Generating Mechanisms and Manipulators | мақала | Robotics, 2024, [Volume 13](https://www.mdpi.com/2218-6581/13), [Issue 10](https://www.mdpi.com/2218-6581/13/10), 149.<https://doi.org/10.3390/robotics13100149> | Квартиль **–** Q1 | + | CiteScore 6.7.Engineering:Mechanical Engineering -81%;Computer Science:Artificial Intelligence – 67% (2023) | Zhumadil Baigunchekov, Med Amine Laribi, Giuseppe Carbone, Xuelin Wang, Qian Li, Dong Zhang, Rustem Kaiyrov, Zhadyra Zhumasheva and Birlik Sagitzhanov  | бірлескен автор |
| 7 | Analysis of Distributed Dynamic Loads Induced by the Own Mass of Manipulator Links and Their Visualization on Interactive 3D Computer Models. | мақала | Robotics 2025, [Volume 14](https://www.mdpi.com/2218-6581/13), [Issue 4](https://www.mdpi.com/2218-6581/13/10), 46;<https://doi.org/10.3390/robotics14040046> | Квартиль **–** Q1 | + | CiteScore 6.7.Engineering:Mechanical Engineering -81%;Computer Science:Artificial Intelligence – 67% (2023) | Muratulla Utenov; Tarek Sobh; Yerbol Temirbekov; Saltanat Zhilkibayeva;Sarosh Patel;Dauren Baltabay; Zhadyra Zhumasheva  | бірлескен автор |
| 8 | Creation of an algorithm for the 3D modeling of manipulator motion and forward positional kinematics. | мақала | International Journal of Innovative Research and Scientific Studies, Volume 8, No.3, 2025, pages: 2454-2465.<https://doi.org/10.53894/ijirss.v8i3.7026> | Квартиль **–** Q2 | **-** | CiteScore 2,169%Multidisciplinary Category(2023) | Dauren Baltabay;Muratulla Utenov;Tarek Sobh;Sichen Yuan; Zhadyra Zhumasheva  | бірлескен автор |
| 9 | Parallel manipulator of a class RoboMech for generation of horizontal trajectories family. | conference paper  | Mechanisms and Machine Science. Volume 73, pp 1395–1402, 2019. Book Series. Publisher: Springer Nature.<https://doi.org/10.1007/978-3-030-20131-9_137> | Квартиль **–** Q3 | - | CiteScore 0.8Engineering:Mechanical Engineering – 25%;Engineering:Mechanics of Materials – 19%. (2019) | Zh. Baigunchekov, M. Izmambetov,Zh. Zhumasheva, T.Baigunchekov,A. Mustafa | бірлескен автор |
| 10 | The First Type of Singularity of a 3-PRRS Parallel Manipulator. | conference paper | Mechanisms and Machine Science. Volume 84, pp 356-363, 2020. Book Series. Publisher: Springer Nature.<https://doi.org/10.1007/978-3-030-48989-2_38> | Квартиль **–** Q4 | + | CiteScore 0.8Engineering:Mechanical Engineering – 23%;Engineering:Mechanics of Materials – 18%.(2020) | [Zhumadil Baigunchekov](https://link.springer.com/chapter/10.1007/978-3-030-48989-2_38#auth-Zhumadil-Baigunchekov), [Med Amine Laribi](https://link.springer.com/chapter/10.1007/978-3-030-48989-2_38#auth-Med_Amine-Laribi), [Myrzabai Izmambetov](https://link.springer.com/chapter/10.1007/978-3-030-48989-2_38#auth-Myrzabai-Izmambetov), [Zhadyra Zhumasheva](https://link.springer.com/chapter/10.1007/978-3-030-48989-2_38#auth-Zhadyra-Zhumasheva) & [Rustem Kaiyrov](https://link.springer.com/chapter/10.1007/978-3-030-48989-2_38#auth-Rustem-Kaiyrov)  | бірлескен автор |
| 11 | Parallel Manipulator of a Class RoboMech with Two End-Effectors. | conference paper | Lecture Notes in Engineering and Computer Science, 2019, London, U.K., pp449-454. <https://www.iaeng.org/publication/WCE2019/> |  | - | CiteScore 1.0.Computer Science: Computer Science (miscellaneous) | Zhumadil Baigunchekov, Zhadyra Zhumasheva,Batyr Naurushev, Azamat Mustafa, Rustem Kairov, and Bekzat Amanov | бірлескен автор |
| 12 | [3D Modeling Manipulator Movement and Direct Positional Kinematic Analysis](https://scholar.google.com/citations?view_op=view_citation&hl=ru&user=MsEBUQsAAAAJ&citation_for_view=MsEBUQsAAAAJ:ufrVoPGSRksC). | conference paper | Mechanisms and Machine Science. Volume 167, pp 398-404, 2024. Book Series. Publisher: Springer Nature.<https://doi.org/10.1007/978-3-031-67569-0_45> | Квартиль **–** Q4 | - | CiteScore 0.7Engineering:Mechanical Engineering – 15%;Engineering:Mechanics of Materials – 9%.(2023) | Muratulla Utenov;Dauren Baltabay;Zhadyra Zhumasheva | бірлескен автор |
| 13 | Definition and Visualization of Distributed Dynamic Loads of Manipulators. | conference paper | Mechanisms and Machine Science. Volume 167, pp 405-413, 2024. Book Series. Publisher: Springer Nature.<https://doi.org/10.1007/978-3-031-67569-0_46> | Квартиль **–** Q4 | - | CiteScore 0.7Engineering:Mechanical Engineering – 15%;Engineering:Mechanics of Materials – 9%.(2023) | Muratulla Utenov,Nurzhan Utenov,Yerbol Temirbekov, Saltanat Zhilkibayeva,Zhadyra Zhumasheva,Bolat Yespayev, Dauren Baltabay | бірлескен автор |
| 14 | Kinematics of the “Ai-Gerim” Robot Arm. | conference paper | Mechanisms and Machine Science. Volume 120, pp 11-18, 2022. Book Series. Publisher: Springer Nature.<https://doi.org/10.1007/978-3-031-04870-8_2> | Квартиль **–** Q4 | + | CiteScore 1.1Engineering:Mechanical Engineering – 22%;Engineering:Mechanics of Materials – 18%.(2023) | [Zhumadil Baigunchekov](https://link.springer.com/chapter/10.1007/978-3-031-04870-8_2#auth-Zhumadil-Baigunchekov), [Giuseppe Carbone](https://link.springer.com/chapter/10.1007/978-3-031-04870-8_2#auth-Giuseppe-Carbone), [Zhadyra Zhumasheva](https://link.springer.com/chapter/10.1007/978-3-031-04870-8_2#auth-Zhadyra-Zhumasheva), [Bekzat Amanov](https://link.springer.com/chapter/10.1007/978-3-031-04870-8_2#auth-Bekzat-Amanov), [Yernar Zholdassov](https://link.springer.com/chapter/10.1007/978-3-031-04870-8_2#auth-Yernar-Zholdassov), [Serik Tolenov](https://link.springer.com/chapter/10.1007/978-3-031-04870-8_2#auth-Serik-Tolenov) & [Alibek Tleukhanov](https://link.springer.com/chapter/10.1007/978-3-031-04870-8_2#auth-Alibek-Tleukhanov)  | бірлескен автор |

**ӘЛ-ФАРАБИ АТЫНДАҒЫ ҚАЗАҚ ҰЛТТЫҚ УНИВЕРСИТЕТІ**

**Жумашева Жадыра Токановнаның**

**ҚР БҒМ Білім және ғылым саласында сапаны қамтамасыз ету комитеті ұсынған журналдарда жарияланған мақалалар тізімі**

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| №  | Еңбектердің атауы | Баспа аты, журнал (№, жылы), Авторлық куәлік № | Жұмыстың бірлескен авторларының тегі |
| **БҒССҚК** |
| 1 | Сенсорные системы стопы двуногого шагающего робота.  | Поиск – Ізденіс. Серия естественных и технических наук. №2(1)/2013, -С.158-161.  | Малик С.А. |
| 2 | Проектирование системы с тактильными датчиками для платформенного робота. | Поиск – Ізденіс. Серия естественных и технических наук. №2(1)/2013, -С.162-164.  | Таджиков М.Г. |
| 3 | Разработка интеллектуальной системы обхода препятствий двуногого робота с помощью пакета MatLab. | Вестник КазАТиК им. М. Тынышпаева, №1(96) – 2016, г. Алматы, с.81-87.<https://vestnik.alt.edu.kz/index.php/journal/issue/view/22> | Шоланов К.С., Муратбеккызы А. |
| 4 | Применение ультразвуковых датчиков дляклассификации ситуаций при движении двуногого робота. | Вестник КазНИТУ имени К.И. Сатпаева, №5, 2016, с. 368-371.<https://vestnik.satbayev.university/index.php/journal/issue/view/30> | Муратбеккызы А. |
| 5 | Integrated development of an automated trading system on the example of a domestic vending machine for selling flowers – a floromat.  | Совместный выпуск «Вестник НИА РК» и «Вычислительные технологии», октябрь 2022, №3, ч.1, с. 81-93<https://acagor.kz/media/uploads/citech-2022/Proceedings.pdf> | Dogalakov D.A.,Baigunchekov Zh. Zh., Rakisheva Z.B. |
| 6 | Манипулятордың қозғалыс кинематикасын жасанды нейрондық желі арқылы жоспарлау.  | Вестник Национальной инженерной академии Республики Казахстан. 2022. № 2 (84). с.90-99.<https://doi.org/10.47533/2020.1606-146X.157> | Рабимзатов Е. Б.,Қадырбек Н. Қ., Мансурова М.Е. |
| 7 | Python бағдарламалау ортасында роботтың адам бейнесі мен сөйлеуін тану жүйесін жасау. | Труды университета. №1 (94), 2024.с.464-471.DOI10.52209/1609-1825\_2024\_1\_464  | Балтабай Д.Қ. |
| 8 | Алты еркіндік дәрежесі бар гуманоид роботтың қолының кинематикасы. | Вестник Национальной инженерной академии Республики Казахстан. 2024. № 2 (92). с.27-35.<https://doi.org/10.47533/2024.1606-146X.23> | Аманов Б. О., Төленов С. Ә., Сагитжанов Б. М., Жолдасов Е. Н., Толеушова А. М., Досмағамбет Н. Қ., Рахматулла З. А. |
| 9 | Структурно-параметрический синтез параллельного манипулятора с двумя схватами.  | Вестник Национальной инженерной академии Республики Казахстан. 2024. № 3 (93). с.53-62.<https://doi.org/10.47533/2024.1606-146X.49> | Сагитжанов Б.М., Төленов С.Ә., Жолдасов Е.Н.,Толеушова А.М., Досмағамбет Н.Қ., Рахматулла З.А. |
| 10 | Разработка голосового помощника на базе Windows для управления персональным компьютером.  | The Bulletin of KazATC.Вестник КазАТК № 5 (134), 2024. С.206-214. DOI 10.52167/1609-1817-2024-134-5-206-214<https://vestnik.alt.edu.kz/index.php/journal/issue/view/63> | Сулейменов М. К., Айтуганова Ж.Т., Ертаева Д. |
| 11 | Development of a vision system for calculating the number of parts.  | The Bulletin of KazATCВестник КазАТК № 6 (135), 2024. р.132-139. DOI 10.52167/1609-1817-2024-134-5-132-139<https://vestnik.alt.edu.kz/index.php/journal/issue/view/64> | Suleimenov М.К. Aituganova Zh.Т., Abekova А.Zh. |
| 12 | Берілген платформалық типті параллельді манипулятордың тура және кері есебін шешу. | Вестник Казахского национального технического университета имени К.И.Сатпаева, №3(85), 2011. С.50-55.  | Шоланов Қ.С.,Абжаппаров Қ.А. |
| 13 | Методы синтеза пространственных параллельных манипуляторов | Вестник Национальной инженерной академии Республики Казахстан. 2025.№ 2 (96).<https://journal.neark.kz/arhiv/> | Сагитжанов Б. М.,Смамкожаев М.Т.,Батырбекова Ж.С. |
| 14 | Создание системы машинного зрения в среде LABVIEW | Вестник КазУТиБ, №2(27), 2025.<https://vestnik.kaztbu.edu.kz/index.php/kazutb/issue/archive> | Нурахметов Б.К. |
| 15 | Designing a Robot-Manipulator of the Structure of a Human Upper Limb | Material and mechanical engineering technology, №2, 2025.<https://mmet.kstu.kz/en> | Nurakhmetov B.K. |
| 16 | Разработка биометрической системы управления протезом руки.  | Вестник КазУТБ, №2(27), 2025.<https://vestnik.kaztbu.edu.kz/index.php/kazutb/issue/archive> | Нурахметов Б.К. |
| 17 | Робототехникада ROSSERIAL көмегімен микроконтроллер-лер арасындағы байланыс қамтамасыз ету (ARDUINO, ESP32) және ROS | The Bulletin of KazATCВестник КазАТК № 2 (137), 2025. <https://vestnik.alt.edu.kz/index.php/journal/issue/view/64> | Әзіл З. |
| 18 | Структурно-кинематический синтез и кинематический анализ направляющего регулируемого пространст-венного механизма IV класса вида ВВЦССВВС  | Вестник Национальной инженерной академии Республики Казахстан. 2025.№ 2 (96).<https://journal.neark.kz/arhiv/> | Сагитжанов Б. М.,Айтуганова Ж.Т.,Абекова А.Ж. |
| 19 | Жасанды интеллект көмегімен роботтың ұстау жүйесін басқару  | The Bulletin of KazATCВестник КазАТК № 2 (137), 2025. <https://vestnik.alt.edu.kz/index.php/journal/issue/view/64> | Әзіл З. |
| 20 | Бұрандаларды тасымалдауға арналған робототехникалық кешенді жобалау | The Bulletin of KazATCВестник КазАТК № 2 (137), 2025. <https://vestnik.alt.edu.kz/index.php/journal/issue/view/64> | Кәмілжан Ә. |
| 21 | Разработка роботизированной системы с использованием технологий технического зрения и искусственного интеллекта | Вестник АУЭиС. №2, 2025<https://vestnik.aues.kz/index.php/none> | Нурахметов Б.К. |
| Басқа да мерзімді басылымдарда жарияланған мақалалар |
| 22 | Бифуркации в кусочно-линейной дискретной модели широтно-импульсной системы управления. | Известия Юго-Западного государственного университета. Серия: Управление, вычислительная техника, информатика. [Том 28, № 4 (2024)](https://science.swsu.ru/jour/issue/view/46). С.40-56.<https://doi.org/10.21869/2223-1560-2024-28-4-40-56> | Жусубалиев Ж.Т.,Иванова Е.Н.,Сопуев У.А.,Цуканов Д.Ю.  |
| 23 | Robotic System for Employment of People with Disabilities. | Review Article. Advances in Robotics & Mechanical Engineering. Volume 2 - Issue 4, pp. 172-180, 2020.<http://dx.doi.org/10.32474/ARME.2020.02.000144>ARME.MS.ID.000144.DOI: 10.32474/ ARME.2020.02.000144. ISSN: 2643-6736, Lupin Publishers, USA, New York | Zhumadil Baigunchekov, Zhadyra Zhumasheva, Bekza Amanov, Erna Zholdasov, Berik Sagitzhanov and Alibek Tleukhanov |
| 24 | Using Machine Learning Algorithms to Detect Anomalies in the Solar Heating System. | Research Article. А SciTechnol journal. Journal of Nuclear Energy Science & Power Generation Technology. Volume 10, Issue S6, 1000002, 2021.<https://www.scitechnol.com/ArchiveJNPGT/jnpgt-archive.php?month=specialissue1&year=2021&journal=JNPGT> | Murat Kunelbayev, Zhadyra Zhumasheva, Tletay Sholpan, Kurmanali Meiramgul, Duissembayeva Laura,Kurbanaliyeva Aiman |
| 25 | Организация самостоятельной работы студентов. | **Журнал «European Researcher». ISSN 2219-8229, E-ISSN 2224-0136, Vol.92, Is.3, pp.214-221, 2015.OI:10.13187/er.2015.92.214**DOI: 10.13187/er.2015.92.214 [www.erjournal.ru](http://www.erjournal.ru)Мультидисциплинарный журнал по всем научным направлениям. | - |
| 26 | Организация научно-исследовательских работ студентов.  | Журнал «Научный альманах». 2015. №6(8). С. 67-71. Россия, г. Тамбов. ISSN 2411-7609, DOI: 10.17117/na.2015.06.067. Ссылка на статью URL: <http://ucom.ru/doc/na.2015.06.072.pdf>Мультидисциплинарный журнал по всем научным направлениям. | - |
| **Ғылыми монография** |
| 1 | Динамический расчет на прочность и жесткость плоских стержневых механизмов. | Алматы: Қазақ Университеті, 2025. – 392 с. | Утенов М.У. |
| **Оқу құралы** |
| 1 | Өнеркәсіптік роботтар бойынша зертханалық практикум. | Зертханалық практикум. - Алматы: «Қазақ университеті». -2021. -96 б. (6 б.т.). | Ким А.В.,Төлекбаев А.Б. |
| **Авторлық куәліктер, патенттер** |
| 1 | Трипод-манипулятор. | Патент на изобретение. №36849. 12.07.2024. | Байгунчеков Ж.Ж., Кадыров Ж.Н., Кайыров Р.А., Төленов С.Ә., Догалаков Д.А. |
| 2 | Программа обработки речевого сигнала для управления роботом. | Результат интеллектуальной деятельности (РИД). Программа для ЭВМ. № RU 2017612866 от 03.03.2017. | Алтай Е.,Кремлев А.С.  |